

## LA 시리즈



LA 시리즈는 소형·고분해능·고추력을 갖춘 리니어 액츄에이터입니다.  
당 시리즈는 최대추력 49N, 분해능 0.0174  $\mu\text{m}$ 와 고정도를 실현하고 있습니다.

## 특징

- 최대추력 49N (5kgf)
- 분해능 0.0174 $\mu\text{m}$
- 스트로크 10mm, 30mm
- 최대이송속도 0.9mm/s
- 반복위치결정정도  $\pm 0.1\mu\text{m}$ /스트로크 1mm
- 로스트모션 5 $\mu\text{m}$ /스트로크 1mm
- 구동모터를 스테핑모터로 변경이 가능합니다.

## 형식과 기호

LA - 30 B - 10 - F - L

LA시리즈

사이즈

버전기호

스트로크 (mm)

플랜지취부형

생략 : DC서보모터구동 (오픈콜렉터방식)

L : DC서보모터구동 (라인드라이버방식)

## 사 양

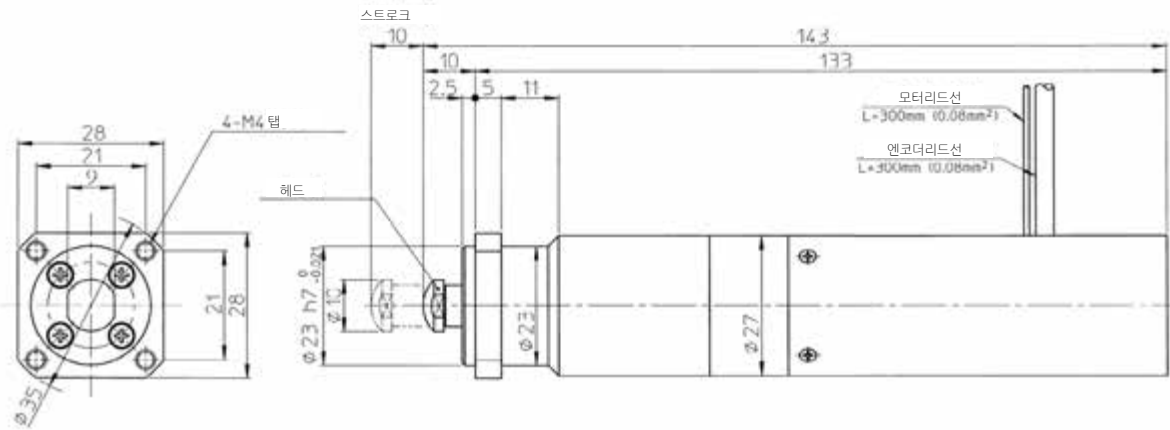
항목	형식	LA-30B-10-F	LA-32-30-F
분해능		0.0174μm	
스트로크*1		10mm	30mm
정격이송속도		0.5mm/s	
최대이송속도		0.9mm/s	
최대추력*2		49N	
		5kgf	
반복위치결정정도*3		±0.1μm 이하 / 스트로크 1mm	
위치결정정도*3		2μm 이하 / 스트로크 40μm	
전스트로크 위치결정정도*3		10μm 이하	15μm 이하
로스트모션*3		5μm 이하 / 스트로크 1mm	
하중조건		정도 확보를 위해 10N 이상 축단에 가압	
구동모터	DC 서보모터 정격전압 정격전류 엔코더 출력회로 분해능 출력신호 전 원	MDC02-IC22 12V 0.5A 오픈콜렉터 또는 라인드라이버 360 펄스 / 회전 오픈콜렉터 : A, B, Z 라인드라이버 : A, A̅, B, B̅, Z, Z̅ DC+5V±5%, 170mA Max. ※ 서보드라이버 HS-360과 조합된 경우, 엔코더는 라인드라이버방식입니다	
조합 드라이버		DC 서보드라이버 HS-360-1A 공급전원 AC100V±10% 50/60Hz 제어방식 인크리멘탈펄스지령입력 허용최대입력주파수 100kp/s 엔코더는 라인드라이버 방식으로 대응 (오픈 콜렉터방식의 접속은 되지 않습니다.)	
엔드리미트센서		내장되어 있지 않음	
설치방향		수평, 수직 사항	
질량		320g	550g
사용조건		연속통전가능	
주위온도		10℃ ~ 25℃	
윤활		그리스	

- ※ 1 : 양 스트로크단에는 검출장치를 내장하고 있지 않습니다. 무부하상태에서도 밀어냄한계-인입한계 이내로 동작하여 주십시오.  
한계외의 동작은 고장 및 성능악화, 수명저하의 원인이 됩니다. 또 출력로드에 부딪쳐서 멈추지 않도록 하여 주십시오. 성능악화나 수명저하의 원인이 됩니다.
- ※ 2 : 액츄에이터 압출로드의 선단은 구면 단자로 되어 있어서 밀어내는 방향으로 사용하여 주십시오.  
work를 끌어당기는 방향으로 이동할 때에는 10N~ 최대추력의 범위에서 에어실린더의 힘이나 스프링의 복원력을 이용하여 주십시오.
- ※ 3 : JIS B 6201에 준거하고 있습니다. 측정온도 : 20℃±1℃, 부하하중 : 10N~ 최대추력의 조건입니다.
- ※ 4 : 연속적인 미소동작으로 사용하는 경우에는 윤활불량에 의한 국부적 마모와 관계있으므로 기술자료를 참조하여 사용하여 주십시오.
- ※ 5 : DC 서보모터는 플랜지 교환이 필요합니다.

## 외형 치수도

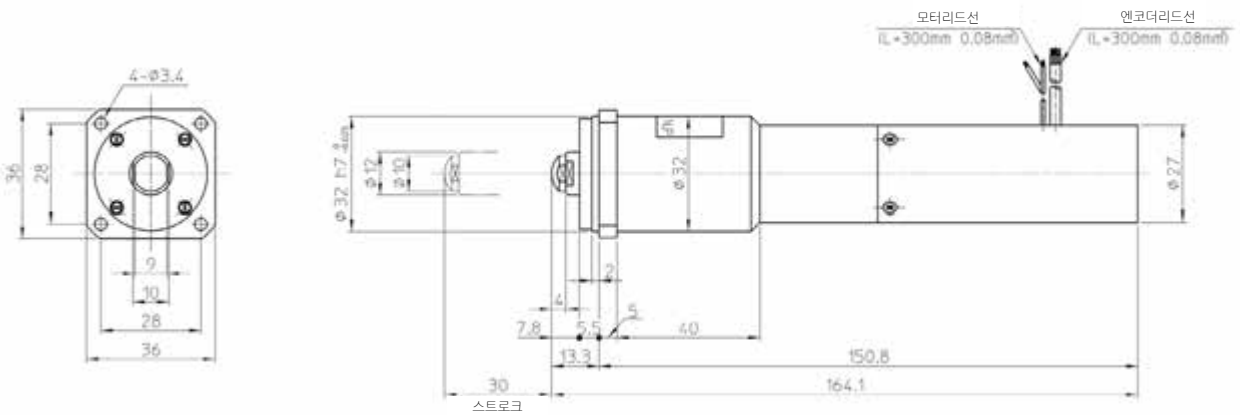
### LA-30B-10-F

단위 : mm



### LA-32-30-F

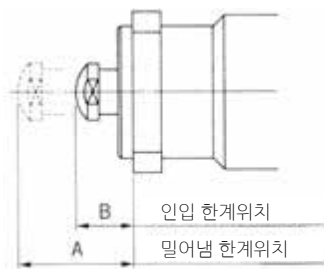
단위 : mm



※ 치수 및 형상의 상세한 내용은, 당사발행 납입사양도에서 확인하여 주십시오.  
 ※ 부품의 제조방법 (주조품, 기계가공품)에 따라 공차는 다릅니다.  
 공차기재가 없는 치수의 공차에 대해서는 필요한 경우 문의하여 주십시오.

## 사용상의 주의

로드의 밀어냄, 인입은 오른쪽 그림에 표시한 기계적 한계위치 이내로 하여 주십시오.



(단위 : mm)

형식	치수	A 치수	B 치수
LA-30B-10-F		21.5	8.5
LA-32-30-F		44.3	12.3